



直流伺服电机驱动器

宽温型S系列



北京润诚时代科技有限公司

www.runcheng.net

产品目录

DP 系列伺服驱动器

规格表	03
功能介绍	04
外形尺寸	05

RS 系列伺服驱动器

规格表	06
功能介绍	07
外形尺寸	08

SS 系列伺服驱动器

规格表	10
功能介绍	11
外形尺寸	12

AS 系列伺服驱动器

规格表	13
功能介绍	14
外形尺寸	15

DP 系列伺服驱动器

DP 系列低压直流伺服的功率范围覆盖 0-750W 伺服应用。支持 EtherCAT、CANopen、Modbus、脉冲和模拟量控制；支持 6 路数字输入、4 路数字输出、2 路模拟输入；支持增量式编码器、霍尔编码器、旋转绝对值编码器 (BISS-C、SSI、Endat2.1/2.2、Tamagawa、Nikon、Sanyo、Panasonic、Tamagawa、Sincos 12bit)、旋转变压器。

电机类型支持永磁同步电机、直流无刷电机、直流有刷电机、无框电机、空心杯电机、直线电机、音圈电机、步进电机、减速电机等。



规格表

型号		DP01-A001	DP01-A005	DP01-A010	DP01-A020	
输出功率	额定功率	W	0-50	0-200	0-400	0-750
	额定电流	A	1	5	10	20
	瞬时峰值电流	A	2.5	12.5	25	50
	瞬时峰值电流持续时间	s	3			
输入功率	额定输入电压	V	12-60			
	最大输入电压	V	72			
通讯方式	总线	EtherCAT、CANopen、Modbus				
	脉冲	脉冲+方向位置控制、PWM 占空比速度/电流控制				
	调试	USB				
电机反馈	A: 增量式编码器、霍尔编码器、旋转绝对值编码器 (Tamagawa)					
	B: 增量式编码器、霍尔编码器、旋转绝对值编码器 (BISS-C、SSI、Endat2.1/2.2、Nikon、Sanyo、Panasonic、Tamagawa)、Sincos 12bit					
	R: 旋转变压器					
数字 IO	输入	隔离 6 路				
	输出	隔离 4 路				
模拟 AI	输入	-10V~+10V, 2 路, 12 位分辨率				
状态显示	双色 LED, 红、绿					
电机控制	位置、速度、电流三环控制, 电流环 50 μs、位置/速度环 200 μs					
故障保护	短路、过流、过温、过压、欠压、超速、编码器通讯错误等					
环境标准	存储温度	-40°C~+85°C				
	操作温度	0°C~+50°C/-40°C~+50°C/-55°C~+50°C				
	湿度	95%不结露				
	振动	2<f<9, 3.5mm; 9<f<200, 5g; 200<f<500, 5g; 10min				
	冲击	15g 11ms half-sine pulse 3 times				
EMC 标准	电压波动	±10%				
	电压跌落和短时中断	跌落 100%/0.1s				
	静电	4kV 接触放电, 8kV 空气放电				
	快速瞬变	2kV/5kHz 功率端子, 1kV/5kHz 信号端子				
	电磁传导	0.15MHz-80MHz 10V 80%AM(1kHz)				
	电磁辐射	80MHz-1000MHz 10V/m 80% AM(1kHz)				
电磁泄露	C3/C4					
机械尺寸	结构 0	mm	CANopen: 56x58x32/EtherCAT: 56x60x32			
	结构 1	mm	CANopen: 58x40x19/EtherCAT: 59x40x18			
重量	结构 0	g	CANopen: 84g/EtherCAT: 85g			
	结构 1	g	CANopen: 69g/EtherCAT: 71g			

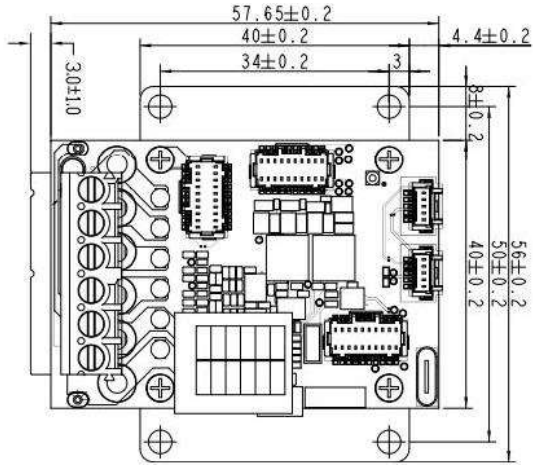
功能介绍

功能	内容
伺服控制	<ol style="list-style-type: none"> 1. 电流环带宽 4.5kHz, 电流环、速度环、位置环采样频率分别为 20kHz, 5kHz, 5kHz。 2. 支持位置、速度、转矩三环控制。 3. 支持动态 PID 下载。 4. 支持滤波参数调试。 5. 支持实时读取伺服系统参数。 6. 支持死区补偿。 7. 支持位置角补偿。 8. 位置、速度、转矩指令支持全 32 位数据范围。 位置: $-2 \times 10^9 \text{ count} \sim +2 \times 10^9 \text{ count}$ 速度: $-2 \times 10^9 \text{ count/s} \sim +2 \times 10^9 \text{ count/s}$ 加速度: $-2 \times 10^9 \text{ count/s}^2 \sim +2 \times 10^9 \text{ count/s}^2$
运动控制	<ol style="list-style-type: none"> 1. 基于 EtherCAT (COE) 协议, 完全支持 CIA402 位置轮廓、速度轮廓、转矩轮廓、回零模式、周期同步模式; 2. 支持 S 曲线; 3. 支持位置指令细插补; 4. 运动指令: 参考《伺服驱动器 EtherCAT 通讯使用手册》; 5. 上位工具: 支持倍福的 TwinCAT2.0、TwinCAT3.0 软件; 6. 调试工具: 参考《伺服驱动器调试软件使用手册》;
反馈端子	<p>支持以下反馈方式:</p> <ol style="list-style-type: none"> 1. 绝对式编码器; 协议支持: BISSC\SSI\Panasonic\Endat2.1/2.2\Nikon\Sanyo\Tamagawa 等市场主流协议。 2. 增量式编码器; 支持数字正交编码, 最大支持频率倍频前 10M, 倍频后 40M。 支持 sincos 模拟量编码器 3. 数字霍尔传感器; 达到 4kHz 的换相频率, 支持 5V 的逻辑电平。 4. 增量式编码器+数字霍尔传感器;
通信	<p>支持以下通信协议</p> <ol style="list-style-type: none"> 1. EtherCAT slave; <ul style="list-style-type: none"> ▪ CoE (CANopen over EtherCAT); ▪ 支持分布时钟; ▪ 支持同步周期模式, 同步周期 1~4ms; 2. USB 2.0; 3. Modbus 4. CAN Open;
数字 I/O	<ol style="list-style-type: none"> 1. DI 可配置以下功能: <ul style="list-style-type: none"> ▪ 正负限位开关 ▪ 原点开关 ▪ 使能 ▪ 电机过温 ▪ 启动 ▪ 正常/紧急停机 ▪ 正向/反向点动 ▪ 零点校准 ▪ 清除故障 ▪ 复位软启动 ▪ 外部故障输入 2. DO 可配置以下功能: <ul style="list-style-type: none"> ▪ 远程 DO ▪ 故障输出 ▪ 抱闸输出 ▪ 目标到达 ▪ 伺服使能输出

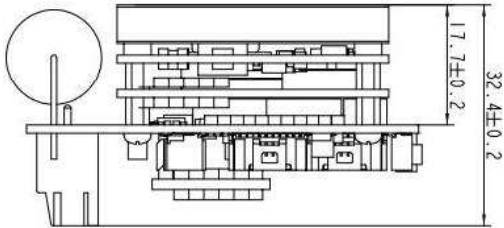
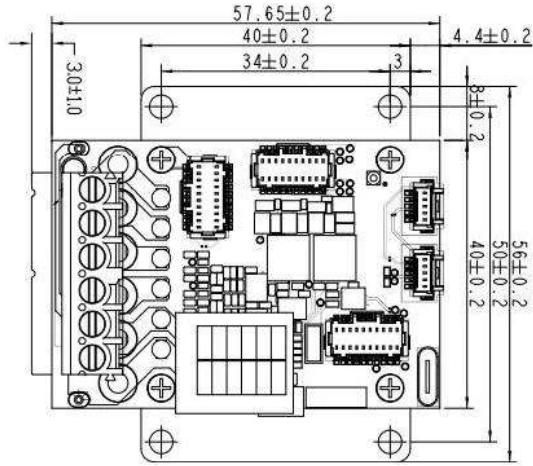
外形尺寸

1、正面安装

CANopen 型

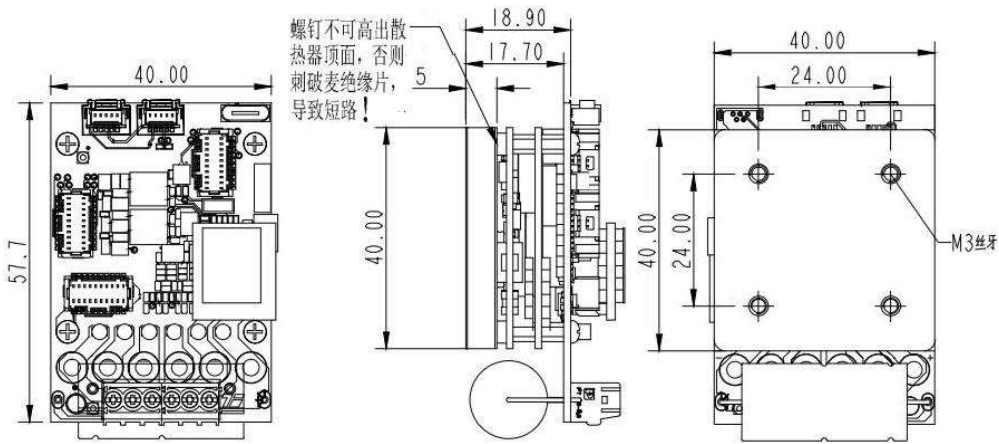


EtherCAT 型

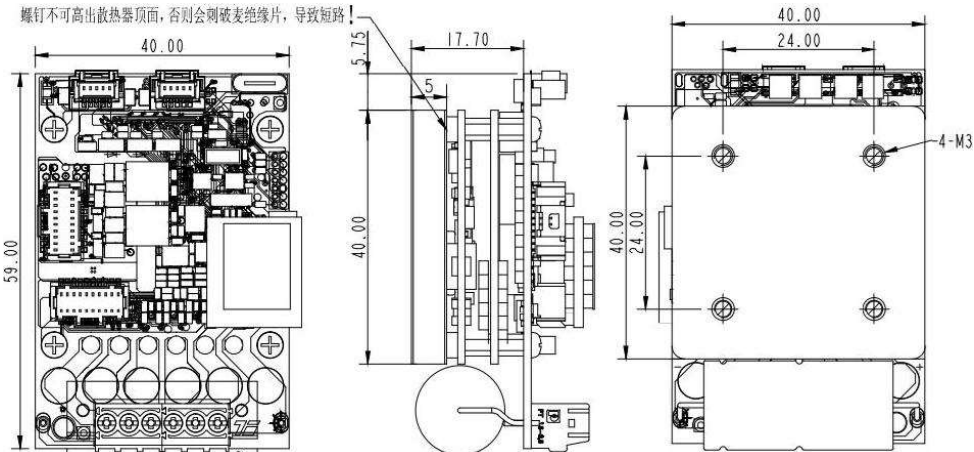


2、反面安装

CANopen 型



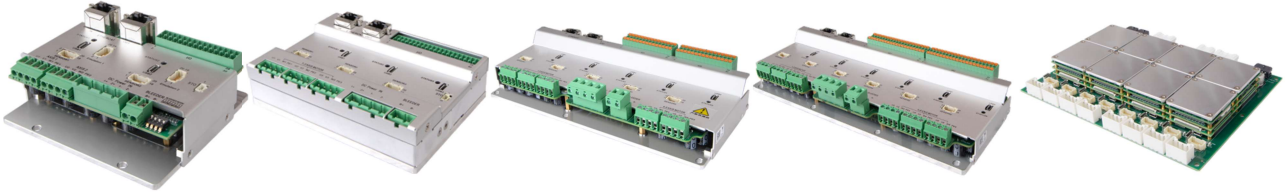
EtherCAT 型



RS 系列伺服驱动器

RS 系列伺服是新发布的一款多轴低压直流伺服控制器，它的功率范围覆盖 0-400W 伺服应用。通信方式支持 EtherCAT 通信方式。支持 36 路数字输入、24 路数字输出、12 路模拟输入。

电机类型支持永磁同步电机、无刷直流电机、空心杯电机、直线电机、步进电机；编码器直接支持多摩川绝对值编码器协议、增量式编码器、霍尔传感器。



规格表

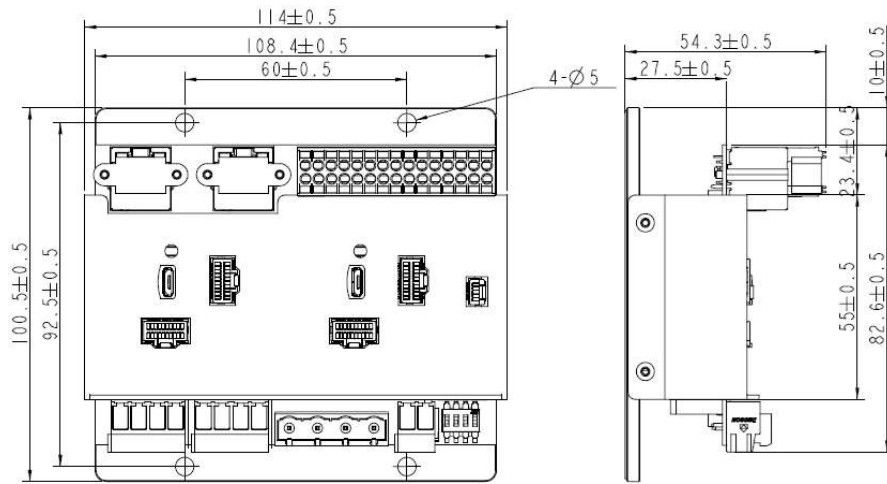
型号		RS06-A001	RS06-A005	RS06-A010
输出功率	额定功率	W	0-50	0-200
	额定电流	A	1	5
	瞬时峰值电流	A	2.5	12.5
	瞬时峰值电流持续时间	s	3	
输入功率	额定输入电压	V	12-60	
	最大输入电压	V	72	
通讯方式	总线	EtherCAT		
	调试	USB		
电机反馈	Tamagawa 多摩川绝对值编码器（注：仅支持 17bit 分辨率）			
	增量式编码器			
	霍尔编码器			
数字 IO	输入	隔离 36 路		
	输出	隔离 24 路		
模拟 AI	输入	-10V~+10V, 12 路, 12 位分辨率		
状态显示	双色 LED, 红、绿			
电机控制	位置、速度、电流三环控制, 电流环 50 μs、位置/速度环 200 μs			
故障保护	短路、过流、过温、过压、欠压、超速、编码器通讯错误等			
环境标准	存储温度	-40°C~+85°C		
	操作温度	0°C~+45°C/-40°C~+50°C/-55°C~+50°C		
	湿度	95%不结露		
	振动	2<f<9, 3.5mm; 9<f<200, 5g; 200<f<500, 5g; 10min		
	冲击	15g 11ms half-sine pulse 3 times		
EMC 标准	电压波动	±10%		
	电压跌落和短时中断	跌落 100%/0.1s		
	静电	4kV 接触放电, 8kV 空气放电		
	快速瞬变	2kV/5kHz 功率端子, 1kV/5kHz 信号端子		
	电磁传导	0.15MHz-80MHz 10V 80%AM(1kHz)		
	电磁辐射	80MHz-1000MHz 10V/m 80% AM(1kHz)		
	电磁泄露	C3/C4		
机械尺寸	250x100x50 mm			
重量	849 g			

功能介绍

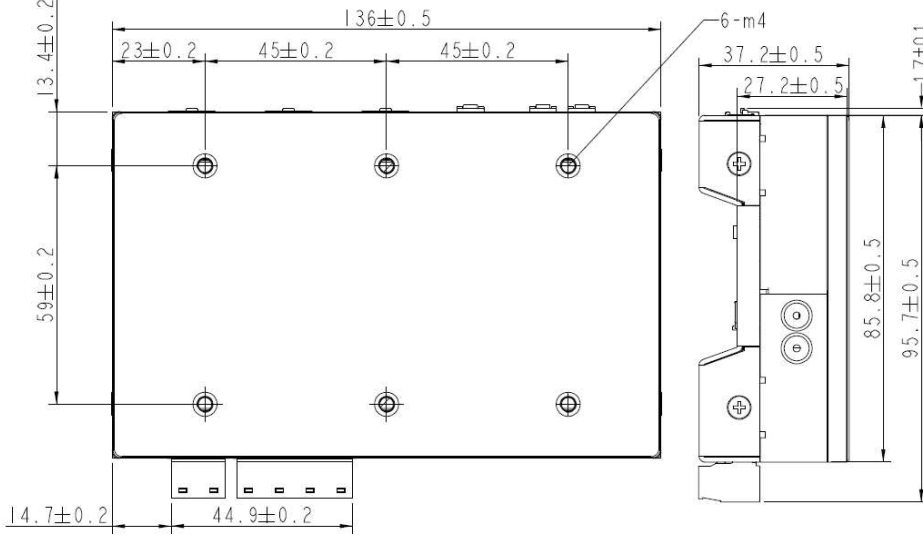
功能	内容
伺服控制	<ol style="list-style-type: none"> 1. 电流环带宽 4.5kHz, 电流环、速度环、位置环采样频率分别为 20kHz, 5kHz, 5kHz。 2. 支持位置、速度、转矩三环控制。 3. 支持动态 PID 下载。 4. 支持滤波参数调试。 5. 支持实时读取伺服系统参数。 6. 支持死区补偿。 7. 支持位置角补偿。 8. 位置、速度、转矩指令支持全 32 位数据范围。 位置: $-2 \times 10^9 \text{ count} \sim +2 \times 10^9 \text{ count}$ 速度: $-2 \times 10^9 \text{ count/s} \sim +2 \times 10^9 \text{ count/s}$ 加速度: $-2 \times 10^9 \text{ count/s}^2 \sim +2 \times 10^9 \text{ count/s}^2$
运动控制	<ol style="list-style-type: none"> 1. 基于 EtherCAT (COE) 协议, 完全支持 GIA402 位置轮廓、速度轮廓、转矩轮廓、回零模式、周期同步模式; 2. 支持 S 曲线; 3. 支持位置指令细插补; 4. 运动指令: 参考《伺服驱动器 EtherCAT 通讯使用手册》; 5. 上位工具: 支持倍福的 TwinCAT2.0、TwinCAT3.0 软件; 6. 调试工具: 参考《伺服驱动器调试软件使用手册》;
反馈端子	<p>支持以下反馈方式:</p> <ol style="list-style-type: none"> 1. 绝对式编码器; 直接支持多摩川单圈、多圈绝对式编码器 (仅 17bit 分辨率)。 2. 增量式编码器; 支持数字正交编码, 最大支持频率倍频前 10M, 倍频后 40M。 支持 sincos 模拟量编码器 3. 数字霍尔传感器; 达到 4kHz 的换相频率, 支持 5V 的逻辑电平。 4. 增量式编码器+数字霍尔传感器;
通信	<p>支持以下通信协议</p> <ol style="list-style-type: none"> 1. EtherCAT slave; <ul style="list-style-type: none"> ▪ CoE (CANopen over EtherCAT); ▪ 支持分布时钟; ▪ 支持同步周期模式, 同步周期 1~4ms; 2. USB 2.0;
数字 I/O	<ol style="list-style-type: none"> 1. DI 可配置以下功能: <ul style="list-style-type: none"> ▪ 正负限位开关 ▪ 原点开关 ▪ 使能 ▪ 电机过温 ▪ 启动 ▪ 正常/紧急停机 ▪ 正向/反向点动 ▪ 零点校准 ▪ 清除故障 ▪ 复位软启动 ▪ 外部故障输入 2. DO 可配置以下功能: <ul style="list-style-type: none"> ▪ 远程 DO ▪ 故障输出 ▪ 抱闸输出 ▪ 目标到达 ▪ 伺服使能输出

外形尺寸

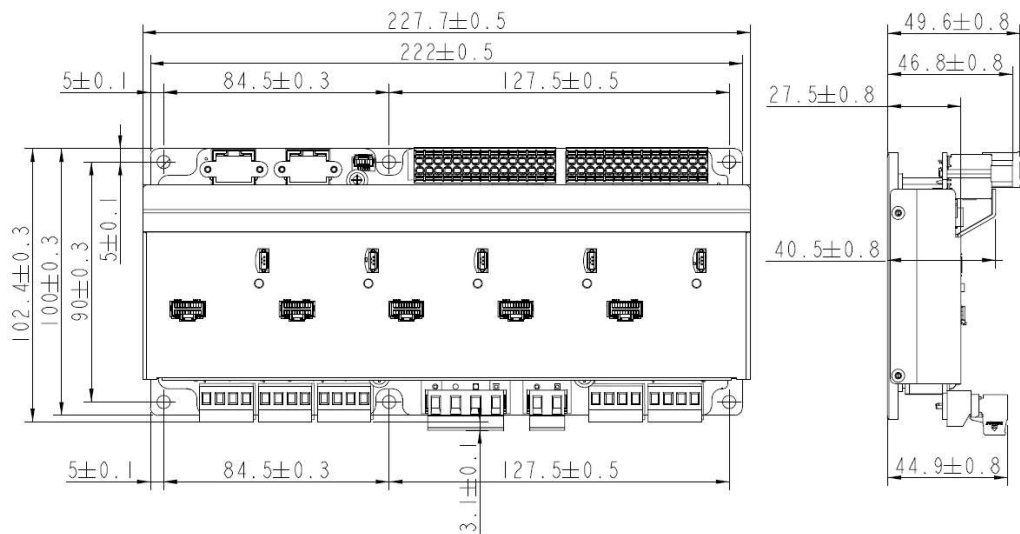
二合一



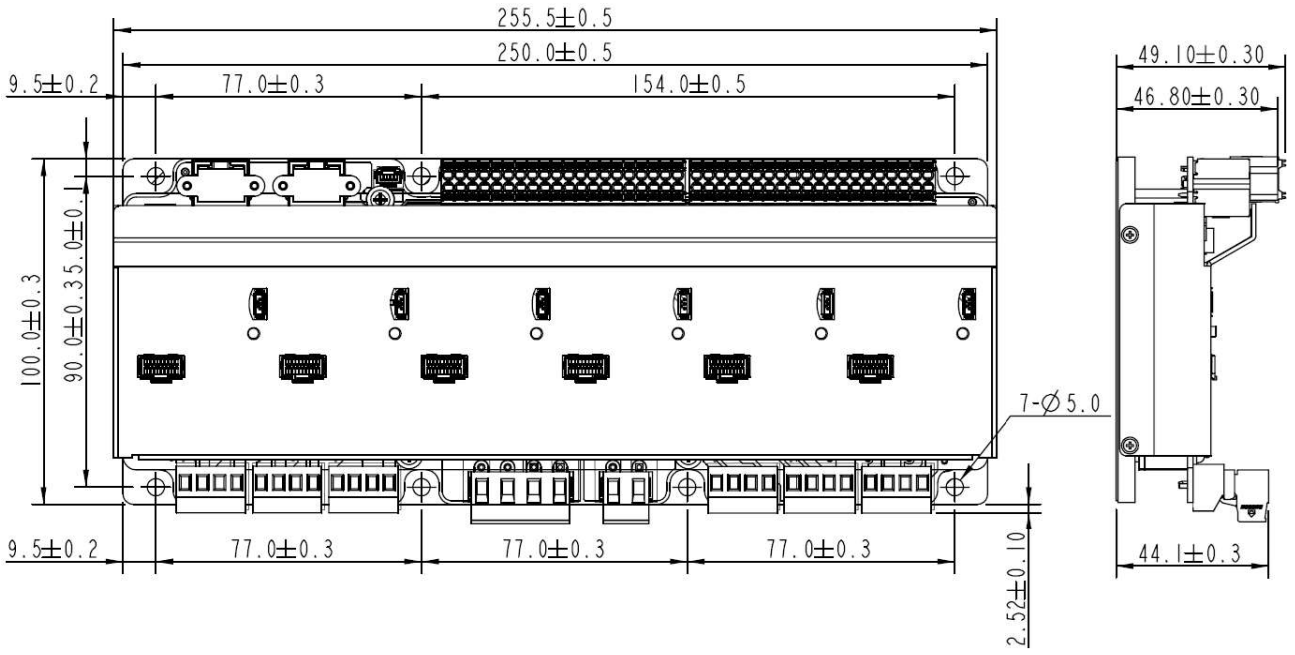
三合一



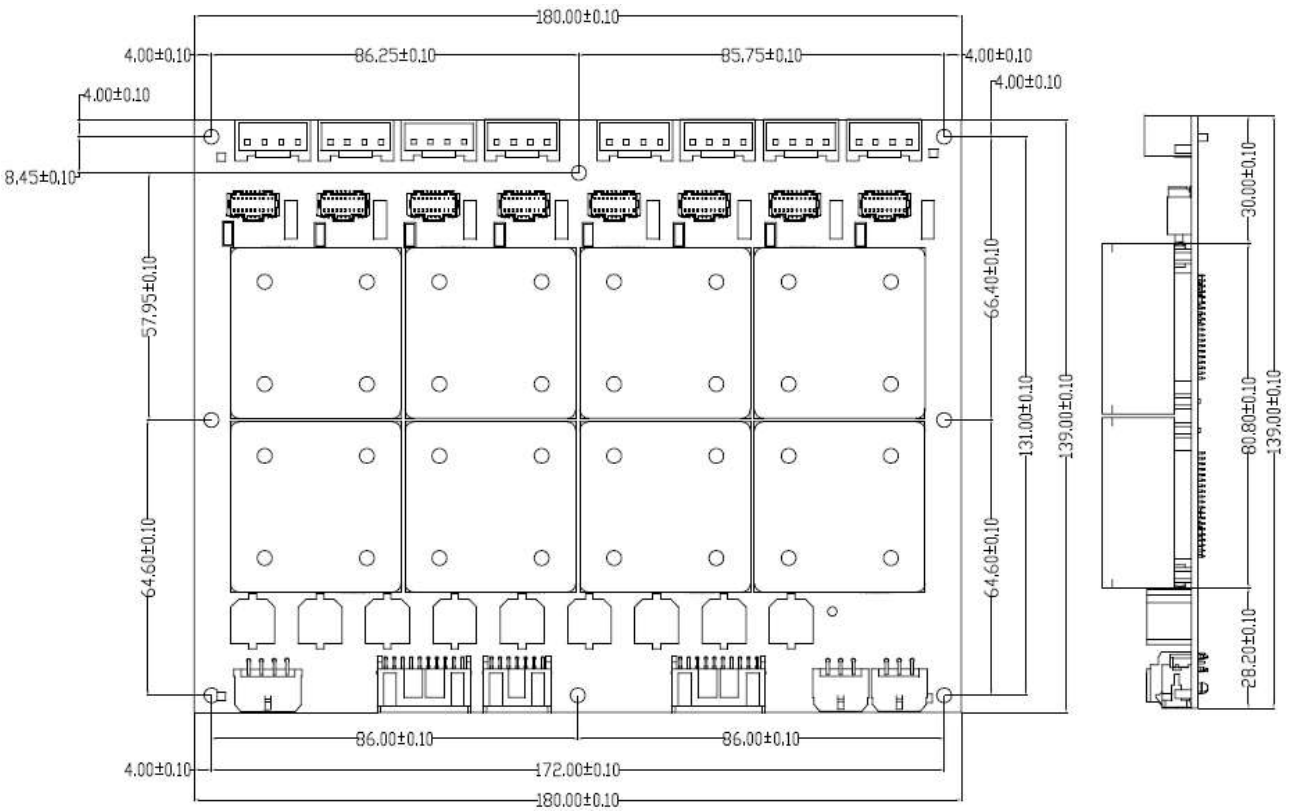
五合一



六合一



八合一



SS 系列伺服驱动器

SS 系列低压直流伺服的功率范围覆盖 0-750W 伺服应用。通信方式支持 EtherCAT、CANopen、Modbus 通讯、脉冲控制方式。支持 6 个数字输入、2 个数字输出。

电机类型支持永磁同步电机、直流无刷电机、直流有刷电机、空心杯电机、直线电机、音圈电机、步进电机；编码器支持绝对值编码器协议（Hiperface、BISS-C、SSI、Panasonic、Tamagawa、Nikon、Endat2.1/2.2、Sanyo）等市场主流协议、数字增量式编码器、霍尔传感器。

控制器适配倍福、欧姆龙、ACS、科尔摩根、施耐德、研华和国内主流厂商。



规格表

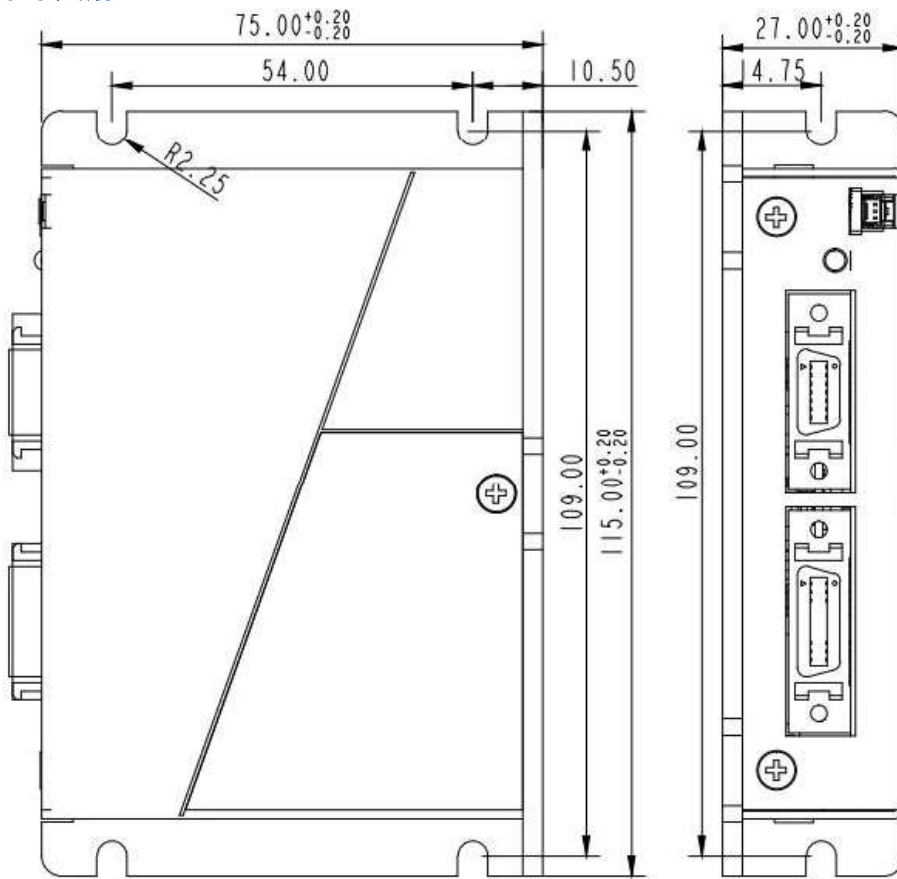
型号		SS01-A001	SS01-A005	SS01-A010	SS01-A020	
输出功率	额定功率	W	0-50	0-200	0-400	0-750
	额定电流	A	1	5	10	20
	瞬时峰值电流	A	2.5	12.5	25	50
	瞬时峰值电流持续时间	s	3			
输入功率	额定输入电压	V	12-60			
	最大输入电压	V	72			
通讯方式	总线	EtherCAT、CANopen、Modbus、脉冲				
	脉冲	最大脉冲输入频率：差分输入 4Mpps，集电极开路输入 250kpps；脉冲+方向控制/PWM 脉宽控制				
	调试	USB				
电机反馈	绝对值编码器 (BISS-C、SSI、Endat2.1/2.2、Tamagawa、Nikon、Sanyo、Panasonic、*BISS-B)					
	增量式编码器 (TTL)					
	HALL					
数字 IO	输入	隔离 6 路				
	输出	隔离 4 路				
模拟 AI	输入	-10V~+10V, 2 路, 12 位分辨率				
状态显示	双色 LED, 红、绿					
电机控制	位置、速度、电流三环控制, 电流环 50 μs、位置/速度环 200 μs					
故障保护	短路、过流、过温、过压、欠压、超速、编码器通讯错误等					
环境标准	存储温度	-40°C~+85°C				
	操作温度	0°C~+50°C/-40°C~+50°C/-55°C~+50°C				
	湿度	95%不结露				
	振动	2<f<9, 3.5mm; 9<f<200, 5g; 200<f<500, 5g; 10min				
	冲击	15g 11ms half-sine pulse 3 times				
EMC 标准	电压波动	±10%				
	电压跌落和短时中断	跌落 100%/0.1s				
	静电	4kV 接触放电, 8kV 空气放电				
	快速瞬变	2kV/5kHz 功率端子, 1kV/5kHz 信号端子				
	电磁传导	0.15MHz-80MHz 10V 80%AM (1kHz)				
	电磁辐射	80MHz-1000MHz 10V/m 80% AM (1kHz)				
电磁泄露	C3/C4					
机械尺寸	不带风扇	mm	115x75x27			
	带风扇	mm	115x75x40			
重量	不带风扇	g	282			
	带风扇	g	293			

功能介绍

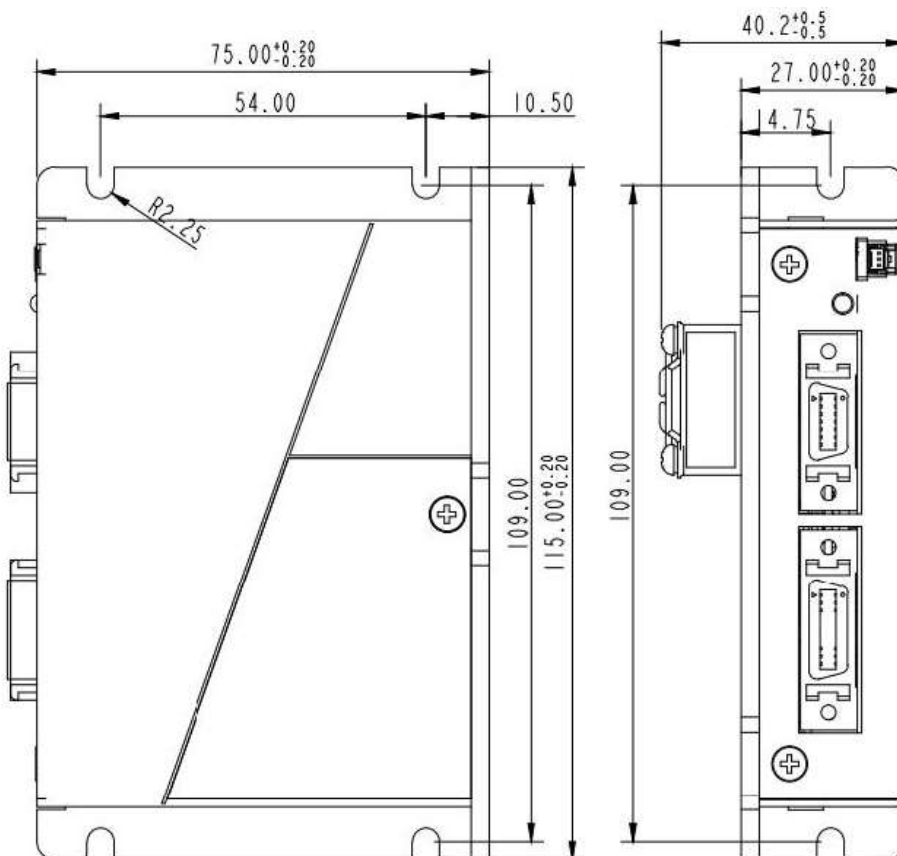
功能	内容
伺服控制	<ol style="list-style-type: none"> 1. 电流环带宽 4.5kHz, 电流环、速度环、位置环采样频率分别为 20kHz, 5kHz, 5kHz。 2. 支持位置、速度、转矩三环控制。 3. 支持动态 PID 下载。 4. 支持滤波参数调试。 5. 支持实时读取伺服系统参数。 6. 支持死区补偿。 7. 支持位置角补偿。 8. 位置、速度、转矩指令支持全 32 位数据范围。 位置: $-2 \times 10^9 \text{ count} \sim +2 \times 10^9 \text{ count}$ 速度: $-2 \times 10^9 \text{ count/s} \sim +2 \times 10^9 \text{ count/s}$ 加速度: $-2 \times 10^9 \text{ count/s}^2 \sim +2 \times 10^9 \text{ count/s}^2$
运动控制	<ol style="list-style-type: none"> 1. 基于 EtherCAT (COE) 协议, 完全支持 GIA402 位置轮廓、速度轮廓、转矩轮廓、回零模式、周期同步模式; 2. 支持 S 曲线; 3. 支持位置指令细插补; 4. 运动指令: 参考《伺服驱动器 EtherCAT 通讯使用手册》; 5. 上位工具: 支持倍福的 TwinCAT2.0、TwinCAT3.0 软件; 6. 调试工具: 参考《伺服驱动器调试软件使用手册》;
反馈端子	<p>支持以下反馈方式:</p> <ol style="list-style-type: none"> 1. 绝对式编码器; 协议支持: BISSC、SSI、Panasonic、Endat2.1/2.2、Nikon、Sanyo、Tamagawa 等市场主流协议。 2. 增量式编码器; 支持数字正交编码, 最大支持频率倍频前 10M, 倍频后 40M。 支持 sincos 模拟量编码器 3. 数字霍尔传感器; 达到 4kHz 的换相频率, 支持 5V 的逻辑电平。 4. 增量式编码器+数字霍尔传感器;
通信	<p>支持以下通信协议</p> <ol style="list-style-type: none"> 1. EtherCAT slave; <ul style="list-style-type: none"> ▪ CoE (CANopen over EtherCAT); ▪ 支持分布时钟; ▪ 支持同步周期模式, 同步周期 1~4ms; 2. USB 2.0;
数字 I/O	<ol style="list-style-type: none"> 1. DI 可配置以下功能: <ul style="list-style-type: none"> ▪ 正负限位开关 ▪ 原点开关 ▪ 使能 ▪ 电机过温 ▪ 启动 ▪ 正常/紧急停机 ▪ 正向/反向点动 ▪ 零点校准 ▪ 清除故障 ▪ 复位软启动 ▪ 外部故障输入 2. DO 可配置以下功能: <ul style="list-style-type: none"> ▪ 远程 DO ▪ 故障输出 ▪ 抱闸输出 ▪ 目标到达 ▪ 伺服使能输出

外形尺寸

1、不带风扇



2、带风扇

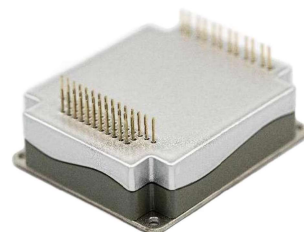


AS 系列伺服驱动器

AS 系系列低压直流伺服的功率范围覆盖 0~400W 伺服应用。通信方式支持 CANopen 通信方式。支持 6 个数字输入、2 个数字输出。

电机类型支持永磁同步电机、直流无刷电机、直流有刷电机、空心杯电机、直线电机、音圈电机、步进电机；编码器支持增量式编码器、霍尔传感器。

控制器适配倍福、欧姆龙、ACS、科尔摩根、施耐德、研华和国内主流厂商。



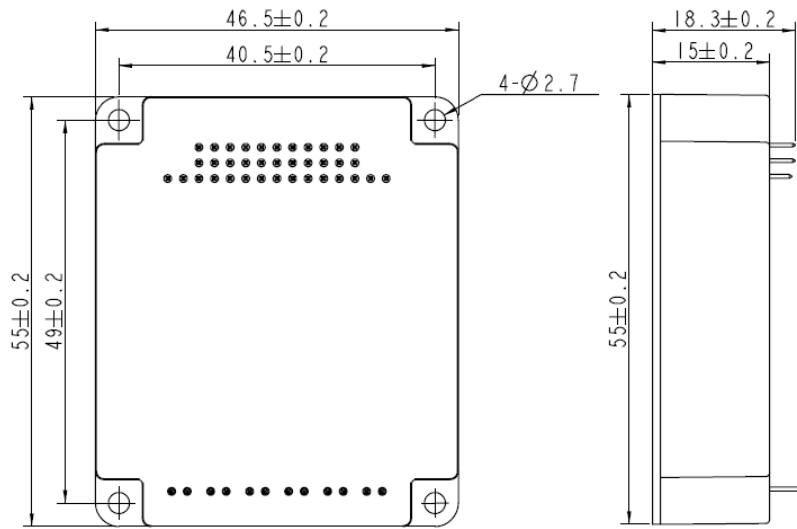
规格表

型号		AS01-A001	AS01-A005	AS01-A010
输出功率	额定功率	W	0-50	0-200
	额定电流	A	1	5
	瞬时峰值电流	A	2.5	12.5
	瞬时峰值电流持续时间	s	3	
输入功率	额定输入电压	V	12-60	
	最大输入电压	V	72	
通讯方式	总线	CANopen		
	脉冲	一路脉冲+方向单端输入		
	调试	USB		
电机反馈	增量式编码器			
	霍尔编码器			
数字 I/O	输入	隔离 6 路		
	输出	隔离 2 路		
脉冲输入	输入	5V 单端输入		
模拟 AI	输入	-10V~+10V, 1 路, 12 位分辨率		
电机控制	位置、速度、电流三环控制, 电流环 50 μs、位置/速度环 200 μs			
故障保护	短路、过流、过温、过压、欠压、超速、编码器通讯错误等			
环境标准	存储温度	-40°C~+85°C		
	操作温度	0°C~+45°C/-40°C~+50°C/-55°C~+50°C		
	湿度	95%不结露		
	振动	2<f<9, 3.5mm; 9<f<200, 5g; 200<f<500, 5g; 10min		
	冲击	15g 11ms half-sine pulse 3 times		
EMC 标准	电压波动	±10%		
	电压跌落和短时中断	跌落 100%/0.1s		
	静电	4kV 接触放电, 8kV 空气放电		
	快速瞬变	2kV/5kHz 功率端子, 1kV/5kHz 信号端子		
	电磁传导	0.15MHz-80MHz 10V 80%AM(1kHz)		
	电磁辐射	80MHz-1000MHz 10V/m 80% AM(1kHz)		
电磁泄露	C3/C4			
机械尺寸	55x46.5x16 mm			
重量	67 g			

功能介绍

功能	内容
伺服控制	<ol style="list-style-type: none"> 1. 电流环带宽 4.5kHz, 电流环、速度环、位置环采样频率分别为 20kHz, 5kHz, 5kHz。 2. 支持位置、速度、转矩三环控制。 3. 支持动态 PID 下载。 4. 支持滤波参数调试。 5. 支持实时读取伺服系统参数。 6. 支持死区补偿。 7. 支持位置角补偿。 8. 位置、速度、转矩指令支持全 32 位数据范围。 位置: $-2 \times 10^9 \text{ count} \sim +2 \times 10^9 \text{ count}$ 速度: $-2 \times 10^9 \text{ count/s} \sim +2 \times 10^9 \text{ count/s}$ 加速度: $-2 \times 10^9 \text{ count/s}^2 \sim +2 \times 10^9 \text{ count/s}^2$
运动控制	<ol style="list-style-type: none"> 1. 基于 EtherCAT (COE) 协议, 完全支持 G1A402 位置轮廓、速度轮廓、转矩轮廓、回零模式、周期同步模式; 2. 支持 S 曲线; 3. 支持位置指令细插补; 4. 运动指令: 参考《伺服驱动器 EtherCAT 通讯使用手册》; 5. 上位工具: 支持倍福的 TwinCAT2.0、TwinCAT3.0 软件; 6. 调试工具: 参考《伺服驱动器调试软件使用手册》;
反馈端子	<p>支持以下反馈方式:</p> <ol style="list-style-type: none"> 1. 增量式编码器; 支持数字正交编码, 最大支持频率倍频前 10M, 倍频后 40M。 2. 数字霍尔传感器; 达到 4kHz 的换相频率, 支持 5V 的逻辑电平。
通信	<p>支持以下通信协议:</p> <ol style="list-style-type: none"> 1. CAN Open; 2. USB 2.0; 3. 脉冲: 最大支持频率 10M (倍频前)
数字 IO	<ol style="list-style-type: none"> 1. DI 可配置以下功能: <ul style="list-style-type: none"> ▪ 正负限位开关 ▪ 原点开关 ▪ 使能 ▪ 电机过温 ▪ 启动 ▪ 正常/紧急停机 ▪ 正向/反向点动 ▪ 零点校准 ▪ 清除故障 ▪ 复位软启动 ▪ 外部故障输入 2. DO 可配置以下功能: <ul style="list-style-type: none"> ▪ 远程 DO ▪ 故障输出 ▪ 抱闸输出 ▪ 目标到达 ▪ 伺服使能输出

外形尺寸



润泽福祉 诚信待人



北京润诚时代科技有限公司

地址:北京市朝阳区汤立路218号A座301

总机:010-84450370

网址:www.runcheng.net